

Caratteristica	Specifiche Coupler + I/O serie iR	
Codice prodotto	iR-ETN40R	iR-ETN40P
Tipologia di I/O remoto	Coupler Ethernet + I/O digitali integrati	
Ingressi digitali on-board	24 (20 standard + 4 veloci)	24 (20 standard + 4 veloci)
Uscite digitali on-board	16 (relè)	16 transistor PNP
Ingressi digitali veloci	4 (frequenza massima 20KHz)	4 (frequenza massima 20KHz)
Max canali ingressi digitali (inclusi quelli on-board)	248	248
Max canali uscite digitali (incluse quelli on-board)	128	128
Max canali ingressi analogici	64	64
Max canali uscite analogiche	64	64
Protocollo	Modbus TCP/Ethernet IP	

Caratteristica	Specifiche Coupler serie iR		
Codice prodotto	iR-ETN	iR-COP	iR-ECAT
Tipologia di I/O remoto	Coupler Ethernet	Coupler CanOpen	Coupler EtherCAT
Max ingressi digitali gestibili	256		
Max uscite digitali gestibili	128		
Max canali ingressi analogici	64		
Max canali uscite analogiche	64		
Protocollo	Modbus TCP/Ethernet IP	CANopen slave	EtherCAT

Caratteristica	Specifiche I/O digitali serie iR			
Codice prodotto	iR-DI16-K	iR-DM16-P	iR-DQ16-P	iR-DQ08-R
Tipologia di I/O remoto	Ingressi digitali	Ingressi + uscite digitali	Uscite digitali	Uscite relè
Numero di ingressi	16	8	-	-
Numero di uscite	-	8 (PNP)	16 (PNP)	8
Corrente max ammissibile uscite	-	0.5A per canale max 4A	0.5A per canale max 4A	2A per canale max 8A

Caratteristica	Specifiche I/O analogici/temperatura serie iR			
Codice prodotto	iR-AI04-VI	iR-AM06-VI	iR-AQ04-VI	iR-AI04-TR
Tipologia di I/O remoto	Ingressi analogici	Ingressi + uscite analogiche	Uscite analogiche	Ingressi temperatura
Numero di ingressi	4	4	-	4
Numero di uscite	-	2	4	-
Tipo segnale analogico	±10V / ±20mA	±10V / ±20mA	±10V / ±20mA	Ingressi RTD Termocoppie

Caratteristica	Specifiche I/O motion serie iR (prodotto disponibile solo per progetti speciali)
Codice prodotto	iR-PU01-P
Tipologia di I/O remoto	Posizionatore singolo asse
Numero di ingressi	7 ingressi: 4 x 200KHz + 3 x 2MHz (ingresso encoder A/B/Z)
Numero di uscite	6 uscite : 4 x 40KHz + 2 x 2MHz uscite differenziali A/B
Altro	Supporto per profili motion CiA PP (position), PV (velocity), HM (homing)